⑩ 日本国特許庁(JP)

◎ 公開特許公報(A) 平3-264429

⑤Int. Cl. ⁵		識別記号	-	庁内整理番号	43公開	平成3年(1991)11月25日
B 65 H	3/06	3 5 0 3 3 0	A D	8308-3F 8308-3F			
	7/08 7/18			9037-3F 9037-3F			
	9/10		A B	8922-3F 8922-3F			
			Ĵ	8922-3F 塞杏語或	· 夫請求	請求項の数	1 (全6百)

Q発明の名称 紙葉類の繰出し調節フアジイ制御装置

②特 願 平2-63686

22出 願 平2(1990)3月14日

⑫発 明 者 藤 村 康 弘 京都府京都市右京区花園土堂町10番地 オムロン株式会社

内

⑩発 明 者 溝 口 敦 士 京都府京都市右京区花園土堂町10番地 オムロン株式会社

内

⑪出 願 人 オムロン株式会社 京都府京都市右京区花園土堂町10番地

個代 理 人 弁理士 永田 良昭

明 甁 曹

1. 発明の名称

紙葉類の繰出し調節ファジィ制御装置

- 2. 特許請求の範囲
- (1) 紙葉類収納部に収納された紙葉類と接触して紙葉類を一枚出しする繰出しローラを繰出し幅方向に2分割し、この両繰出しローラを独立駆動して紙葉類の送り度合いを調節する送り度合い制御手段と、

上記繰出される紙葉類のスキュ度合い・緑出しピッチ度合い等の紙葉類の繰出し状態を検知する検知手段と、

上記検知手段で検知した紙葉類の繰出しずータに対し、各種の条件下で繰出し状態に対応する適正な送り度合いとなるファシを数のデータを納めたファジィルールに多り度合いにファジィ推論制御手段とを備えた

紙葉類の繰出し調節ファジィ制御装置。

3. 発明の詳細な説明

(イ) 産業上の利用分野

この発明は、紙幣等の紙葉類を取扱う自動預金支払機に内部構成されるような紙葉類の繰出し装置に関し、さらに詳しくは紙葉類の繰出し初期状態を調節しながら繰出すことができる紙葉類の繰出し調節ファジィ制御装置に関する。

(ロ) 従来の技術

一般に、この種の紙葉類繰出し装置は、紙葉類収納部の繰出し位置に配設された繰出しローラの繰出し作用およびゲートローラの一枚出し規制作用によって紙葉類を一枚ずつ繰出している(例えば先行出願の特願平1-176703号公報)。

この場合、ゲートローラを可変制御して、 紙葉類の緑出し隙間を常に最適な値に設定して、 繰出し不良のない安定した繰出しを実行するようにしているが、 例えば流通紙幣を取扱った場合、 曲り癖、折れ癖および腰が弱い場合、 あるいはテープや 物等の異物が付着している場合は、 ゲートローラの制止力が十分に追従せず、 繰出し初期段階で

スキュや繰出しピッチが後妙に変動し、完全に正 確な繰出しをすることができなかった。

(ハ) 発明が解決しようとする問題点

この発明は、紙葉類の初期緑出し段階で、紙葉類の緑出し姿勢を完全な緑出し姿勢に関節してから緑出すようにした紙葉類の緑出し関節ファジィ制御装置の提供を目的とする。

(二) 問題点を解決するための手段

この発明の一実施例を以下図面に基づいて詳述する。

図面は紙幣緑出し機構に装備される紙幣の繰出 し調節ファジィ制御装置を示し、第1図および第2図において、この紙幣緑出し機構111は、紙幣収納箱12から繰出される紙幣13の繰出し足路14に沿って配設される左右の検知ローラSI、 S2と、左右の初期繰出しローラRI、R2と、左右のフィードローラR3、R4と、左右の繰出し検知センサS3、S4とから構成される。

上述の紙幣収納箱12は、積層した紙幣13を下方より紙幣押圧板15で上方に押圧付勢し、この上方対向位置には、繰出し幅方向の同軸線上に2分割した左右の初期繰出しローラR1、R2を配設して受止め、積層された上面の紙幣13が、これらローラR1、R2により繰出し可能な接触対応状態に設けられている。

これら左右の初期繰出しローラ R!, R2は、 上面が開放された紙幣収納箱12の上面繰出し位 論制御手段とを備えた紙葉類の繰出し調節ファジィ制御装置である。

(ホ) 発明の作用

この発明によれば、紙葉類の繰出し時に、検知手段が紙葉類の繰出し状態を検知したとき、この検知要素を前件部としてファジィ推論制御手段が、最適な後件部を求めるべくファジィルールに基づいた最も妥当な送り速度を正量を出力し、こののの送り度合いを最適な値に調整するよう送り度合い制御手段をファジィ推論制御する。

(へ) 発明の効果

このため、紙葉類の紙質変化やローラの経年変化等によって、仮に紙葉類が不安定に繰出されようとしても、繰出しローラの初期繰出し位置でスキュや送りピッチの変動を吸収解消して、完全な繰出し姿勢に修正して繰出すことができ、この結果、後段での搬送障害を未然に防止する信頼性の高い繰出し制御動作を実行する。

(ト) 実施例

置において、左初期繰出しローラ R 1 が左駆動モータ M 1 に、右初期繰出しローラ R 2 が右駆動モータ M 2 によって独立駆動され、これら両ローラR 1 、 R 2 を回転駆動することにより紙幣収納箱1 2 から順次上面の紙幣 1 3 を初期繰出し動作する。

また、左初期繰出しローラRIの近傍位置には 左検知ローラSIを、右初期繰出しローラR2 近傍位置には右検知ローラS2を各独立して配設 し、これら検知ローラS1、S2は既述した初期 際13の上面と対接して紙幣の繰出し助作に伴っ で回転し、この初期繰出し時に左右の検知ローラ S1、S2の回転数を比較して初期繰出しされたい 紙幣13のスキュ度合いを検出するようにしてい

そして、緑出し経路14の緑出し位置には、周面の一部に一回転で一枚出しを実行するためのゴム材等の高摩擦部材16を装着したフィードローラR1、R4と、緑出し方向の回転を規制した一

枚出し制御用のゲートローラR5、R6とを対設し、また一方のフィードローラR3には、フィードローラの一回転動作を検知して紙幣の一枚出しタイミングを制御するためのタイミング検知センサS5を配設している。

これらローラR3~R6の後段位置には、搬送幅方向に左右の繰出し検知センサS3, S4を配設して、繰出される紙幣13間の繰出しピッチを検知するようにしている。

そして、紙幣収納箱12から紙幣13が繰出される初期繰出し段階で、左右の検知ローラSIの検知によりスキュ度合いが検知され、また左右の線出し検知センサS3、S1により繰出に基づいる検知データを個をである。これにより、R2を個がら初期繰出し場作する。これにより、繰出されるは、スキュや送りビッチのズレが解消された適正な繰出し状態に修正されて繰出される。

第3図は紙幣の繰出し調節ファジィ推論制御回

上述のファジィルールは、予め定められたファジィルールテーブル35に従って設定されるものであって、これは初期繰出し段階での紙幣13のおよっ度合いと、紙幣13の繰出しピッチ度のいと、があったというのであるとに対応したを予めたまってのでは、これらのは一つででは、これらのは、一つでは、一つでは、第5回(後件部)(イ)(ロ)に示けによってである。

このメンバシップ関数において、ファジィ集合 度合い(グレード)を示す各ラベル(ファジィ値) **

(負方向N・基準Z・正方向P)の方向表示グループと、

{大し・中M・小S} の度合い表示グループとの組合わせにより表示設定し、

第4図(イ)の左右の検知ローラSI、S1の回転数差から求められるスキュ度合い X1 を示す メンバシップ関数は、 路を示し、 C P U 3 1 は、 左右の検知ローラ S 1 、S 2 および左右の繰出し検知センサ S 3 、 S 4 から入力される検知信号および R O M 3 2 に格納されたプログラムに従って、 左駆動モータ M 1 および右駆動モータ M 2 に、ファジィ推論エンジン(以下FIEと称す) 3 3 を介して最適な送り速度修正量を出力し、このときの必要な制御データをRAM34に記憶させる。

上述のFIE33は、左右の検知ローラS!,S2からの検知信号によって求められる現在の検知要素を前件部X1,X2(条件部)とし、この現在の検知要素に対応して設定される紙幣13の送り度合いを後件部Y1,Y2(結論部表のを登りまする。

NL:かなり左スキュである

NM:ある程度左スキュである

NS:少し左スキュである

Ζ : スキュなし

PS: 少し右スキュである

PM:ある程度右スキュである

PL:かなり右スキュである

を表している。

第 4 図(ロ)の左右の繰出し検知センサ S 3 、S 4 で検知した前回の紙幣繰出し検知時点と、今回の紙幣繰出し検知時点と、今回の紙幣繰出し検知時点から求められる繰出しピッチ度合い X 2 を示すメンバシップ関数は、

N L:かなり長ピッチである

NM:ある程度長ピッチである

NS: 少し長ピッチである

Ζ :適正な繰出しピッチである

PS: 少し短ピッチである

PM:ある程度短ピッチである

PL:かなり短ピッチである

を表している。

第 5 図(イ)の左駆動モータの回転出力度合い Y!を示すメンバシップ関数は、

NL:回転速度をかなり遅くする

NM:回転速度をある程度遅くする

NS:回転速度を少し遅くする

2 : 基準の回転速度を維持する

PS:回転速度を少し速くする

PM:回転速度をある程度速くする

PL:回転速度をかなり速くする

を表している。

第 5 図(ロ)の右駆動モータの回転出力度合い Y 2 を示すメンバシップ関数は、

N L:回転速度をかなり遅くする

NM:回転速度をある程度遅くする

NS:回転速度を少し遅くする

Z :基準の回転速度を維持する

PS:回転速度を少し速くする

PM:回転速度をある程度速くする

PL:回転速度をかなり速くする

を表している。

P S) (Y 2 = P S) 、初期繰出しローラ R 1 , R 2 の位置で基準の繰出しピッチに調節する。

 $i \ f \ X \ i \ = Z \ X \ 2 \ = P \ S$ $t \ h \ e \ n \ Y \ 1 \ = P \ S \ Y \ 2 \ = P \ S$

{ ル ー ル 3 }

もし、初期繰出し時に、紙幣の右側が若干先行して少しスキュし(XI=PS)、さらに紙幣の繰出しピッチが基準の繰出しピッチより長ピッチはFIE33が、左駆動モータMIの回転数をある程度上げ(YI=PM)、右駆動モータM2の回転数を少し上げて(YI=PS)、初期繰出しローラRI、RIの位置でスキュを解消すると共に、基準の繰出しピッチに調節する。

i f X 1 = P S X 2 = N M

then Y! = PM Y ? = PS

このように、 {ルール1~3} … で示す通り、if…の前件部の入力に対して、紙幣13の適正な繰出し状態となる条件下に、then…の後件部を対応させてルールを設定している。

さらに、前述のファジィルールテーブル 3 5 の 設定例としては、第 3 図中にも示すように、 (ルール 1)

もし、初期繰出し時に、紙幣の左側が若干先行して少しスキュし(XI=NS)、さらに紙幣の繰出しピッチが基準の繰出しピッチより短ピッチはピッチが基準の繰出しピッチはでは、その時はFIE33が、左駆動モータMIの回転数を少し下げて(YI=NS)、初期繰出しローラRI、RIの位置でスキュを解消すると共に、基準の繰出しピッチに調節する。

 $i \ f \ X \ 1 = N \ S \ X \ 2 = P \ M$ $t \ h \ e \ n \ Y \ 1 = N \ M \ Y \ 2 = N \ S$ $\{ \mathcal{N} - \mathcal{N} \ 2 \}$

もし、初期繰出し時の紙幣に傾きがなく(X!=2)、紙幣の繰出しピッチが基準の繰出しピッチが基準の繰出しピッチより少し長ピッチ(X2=PS)であることを検知すれば、その時はFIE33が左右の両駆動モータM1、M2の回転数を少し上げて(Y!=

上述のように、紙幣の紙質変化やローラの経年変化等によって、仮に紙幣が不安定に繰出されようとしても、初期繰出しローラの初期繰出し位置でスキュや送りピッチの変動を吸収解消して、紙幣を完全な繰出し姿勢に修正して繰出すことができ、この結果、後段での搬送障害を未然に防止する信頼性の高い繰出し制御動作を実行する。

この発明と、上述の一実施例の構成との対応において、

紙葉類は、紙幣13に対応し、

緑出しローラは、左初期緑出しローラRIと右 初期緑出しローラR2とに対応し、

送り度合い制御手段は、左駆動モータMIと右駆動モータM2とCPU31とに対応し、

検知手段は、左検知ローラSIと右検知ローラとSIと左繰出し検知センサSIと右繰出し検知センサSIと右繰出し検知センサSIと右繰出し検知

ファジィ推論制御手段は、ファジィ推論エンジ

ン (FIE) 33に対応するも、

この発明は上述の実施例の構成のみに限定されるものではない。

4. 図面の簡単な説明

図面はこの発明の一実施例を示し、

第1図は紙幣繰出し機構の要部平面図、

第2図は紙幣繰出し機構の要部縦断側面図、

第3図は紙幣繰出し調節時のファジィ制御ブロック図、

第 4 図 (イ) はスキュ度合いを示すメンパシップ 関数 図、

第 4 図 (ロ) は繰出しピッチ度合いを示すメンバシップ関数図、

第 5 図 (イ) は左駆動モータの回転出力度合いを 示すメンバシップ関数図、

第 5 図(ロ)は右駆動モータの回転出力度合いを示すメンバシップ関数図である。

12…紙幣収納箱

1 3 … 紙 幣

3 1 ... C P U

3 3 … ファジィ推論エンジン (FIE)

35…ファジィルールテーブル

R1, R2 … 初期繰出しローラ

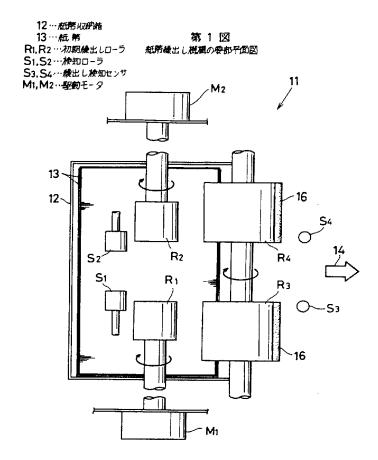
Sl. S2 … 検知ローラ

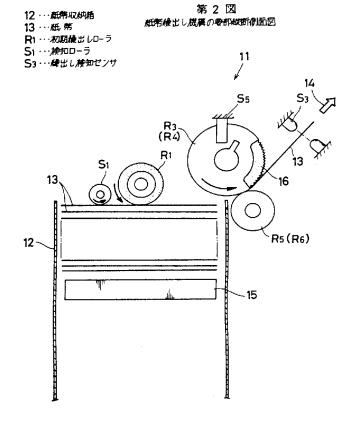
S 3 , S 4 … 繰出し検知センサ

M 1 , M 2 … 駆動モータ

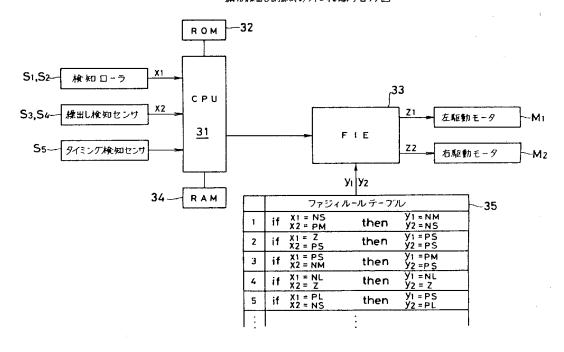
代理人 弁理士 永 田 良







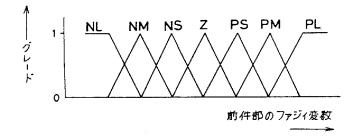
第3図 紙帯練出し調節時のファジィ刺柳ブロック図



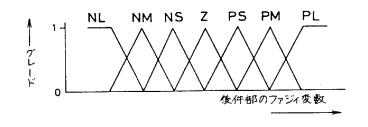
第 4 図

第5図

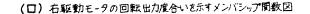
(イ) スキュ度合いを示すメンバンップ関数図

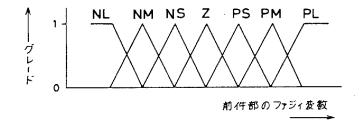


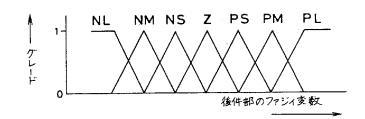
(イ) 左駆動モータの回転出力度合いを示すメンバシップ関数図



(口) 機出 レビッチ度合い を示すメンバシップ関数図







PAT-NO: JP403264429A DOCUMENT-I DENTI FI ER: JP 03264429 A

TITLE: FUZZY CONTROL DEVICE FOR ADJUSTING

DELIVERY OF PAPER SHEET AND THE LIKE

PUBN-DATE: November 25, 1991

INVENTOR-INFORMATION:

NAME COUNTRY

FUJIMURA, YASUHIRO MIZOGUCHI, ATSUSHI

ASSIGNEE-INFORMATION:

NAME COUNTRY

OMRON CORP N/A

APPL-NO: JP02063686

APPL-DATE: March 14, 1990

INT-CL (IPC): B65H003/06, B65H003/06, B65H007/08, B65H007/18,

B65H009/10

US-CL-CURRENT: 271/227, 271/228

ABSTRACT:

PURPOSE: To prevent the occurrence of hindrance to the carriage of a paper sheet and the like in the device in the title for a cash dispenser by dividing an initial delivery roller into two in a delivery widthwise direction, obtaining a feed rate from data such as the skew of the paper sheet and the like, and a delivery pitch in accordance with a fuzzy rule, and independently driving each delivery roller.

CONSTITUTION: An initial delivery roller is constituted with right and left delivery rollers R1 and R2. Also, the extent of skew of a paper sheet and the like is detected with right and left detection rollers S1 and S2. Furthermore, a delivery pitch rate is detected with delivery detection rollers S3 and S4. Data detected with the aforesaid rollers S1 to S4 is inputted to CPU. The CPU processes the data in

accordance with a fuzzy rule, operates an optimum feed rate correction amount, and controls right and left drive motors M1 and M2 independently, thereby actuating the rollers R1 and R2 independently. According to the aforesaid construction, hindrance to the carriage of the paper sheet and the like is prevented and reliability in the carriage of the paper sheet and the like can be improved.

COPYRIGHT: (C)1991, JPO& Japio